

Introduction à la mécanique des fluides

J. LEQUEURRE (21/03/2024)

Ref: Feireisl, Boyer - Fabrie

3 inconnus : $\rho: \mathbb{I} \times \Omega \ni (t, x) \rightarrow \mathbb{R}$ densité

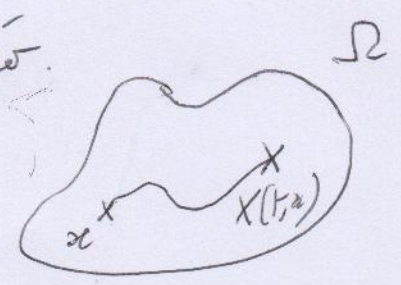
$u: \mathbb{I} \times \Omega \ni (t, x) \rightarrow \mathbb{R}^N$ vitesse

$\theta: \mathbb{I} \times \Omega \ni (t, x) \rightarrow \mathbb{R}$ température

où $\mathbb{I} \subset \mathbb{R}$, $\Omega \subset \mathbb{R}^N$

$X(t, \cdot): \Omega \rightarrow \Omega$ à $t \in \mathbb{I}$ fixé un difféo.

"mouvement du fluide" / flot



$$\begin{cases} \frac{dX}{dt}(t, x) = u(t, X(t, x)) \\ X(t_0, x) = x \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{une edo qui donne} \\ X \text{ en fonction de } u \end{array}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{d}{dt} \det(\nabla_x X(t, x)) = \det(\nabla_x X(t, x)) (\operatorname{div}_x u)(t, X(t, x)) \\ \det(\nabla_x X(t_0, x)) = 1 \end{cases}$$

Rq: Avec $X(t, x) = \begin{pmatrix} X_1(t, x) \\ \vdots \\ X_N(t, x) \end{pmatrix}$, on a

$$\nabla_x X(t, x) = \left(\frac{\partial X_k}{\partial x_\ell} \right)_{k, \ell} (t, x)$$

(2)

$$u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N, \quad u = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{pmatrix} \rightarrow \operatorname{div}(u) = \sum_{k=1}^N \frac{\partial u_k}{\partial x_k} = \operatorname{Tr}(\nabla_x u)$$

Equation de la masse:

$(\mu_t)_{t \in I}$ mesures définies sur Ω vérifiant

$$\forall B \in \mathcal{B}(\Omega), \forall t_1, t_2 \in I, \mu_{t_1}(X(t_1, B)) = \mu_{t_2}(X(t_2, B))$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} (\mu_t(X(t, B))) = 0$$

Hyp₂: $\forall t \in I$, μ_t est absolument continue par rapport à la mesure de Lebesgue de Ω , on note $\rho(t)$ la densité associée:

$$\mu_t(X(t, B)) = \int_{X(t, B)} \rho(t, x) dx$$

$$\frac{d}{dt} \int_{X(t, B)} \rho(t, x) dx = 0. \quad [\text{formule de transport de Reynolds}]$$

$$\text{Rq: } \int_{X(t, B)} \rho(t, x) dx = \int_B \rho(t, X(t, x)) \det(\nabla_x) X(t, x) dx$$

En dérivant par rapport à t , on obtient

$$0 = \int_B \left(\frac{\partial \rho}{\partial t} + u \cdot \nabla_x \rho \right) (t, X(t, x)) \det(\nabla_x X) + \rho \operatorname{div} u \times \det(\nabla_x X)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho u) = 0 \text{ sur } \mathbb{I} \times \Omega$$

équation de conservation de la masse

(on a utilisé la formule $\operatorname{div}(\rho u) = \rho \operatorname{div}(u) + u \cdot \nabla \rho$)

$$\text{Req: } \rho(t, X(t, x)) \det(\nabla_x X)(t, x) = \rho(t_0, x) \quad \forall t \in \mathbb{I}, \forall x \in \Omega$$

Lois de conservation quantité de mouvement

Pour $B \subset \Omega$ régulier :

F : force ext.

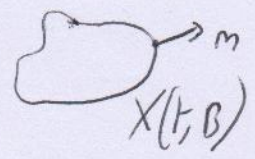
ou $\mathcal{Z}(\rho, u, m)$

$$\frac{d}{dt} \int_{X(t, B)} (\rho u)(t, x) dx = \int_{X(t, B)} \overbrace{\rho f} + \int_{\partial X(t, B)} \overbrace{\mathcal{Z}(u, m)} d\sigma$$

(dérivée quantité de mouvement (= masse x vitesse) est égale à la somme des forces exercées sur le fluide)

$$\text{Hyp: } \mathcal{Z}(\rho, u, m) = \underbrace{\Pi(\rho, u)}_{\text{tenseur des contraintes de Cauchy}} \underbrace{m}_{\text{vec. normal}} \text{ où } \Pi(\rho, u) \in \mathcal{M}_N(\mathbb{R})$$

tenseur des contraintes de Cauchy



= Principe de Cauchy

On dérive par rapport à t :

$$\int_{X(t,B)} \frac{\partial}{\partial t} (\rho u)(t,x) dx + \int_{\partial X(t,B)} (\rho u) u \cdot n ds$$
$$= \int_{X(t,B)} \rho f + \int_{\partial X(t,B)} \pi_m ds$$

Or $\int_{\partial X(t,B)} (\rho u) u \cdot n = \int_{X(t,B)} \operatorname{div} (\rho u \otimes u) dx$ (Green)

où $u \otimes u = (u_i u_j)_{i,j}$

et si $A: \Omega \ni x \rightarrow \mathcal{M}_N(\mathbb{R})$, $\operatorname{div}(A) = \left(\frac{\partial}{\partial x_i} (a_{ij}) \right)_j$

(convention : somme sur les indices répétés)

De même, $\int_{\partial X(t,B)} \pi_m ds = \int_{X(t,B)} \operatorname{div}(\pi)$

On obtient alors

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho u) + \operatorname{div} (\rho u \otimes u) = \operatorname{div}(\pi) + \rho f \quad \text{dans } I \times \Omega$$

équation conservation de la quantité de mouvement

$$\text{Pg: } \underbrace{\frac{\partial}{\partial t} (\rho u)} + \underbrace{\text{div}(\rho u \otimes u)} = \text{div}(\Pi) + \rho f \quad (5)$$

$$\rho \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial \rho}{\partial t} \quad \rho (u \cdot \nabla) u + \text{div}(\rho u) u$$

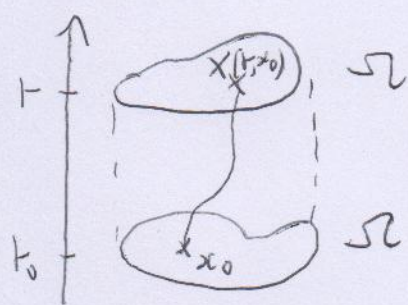
En utilisant conservation de la masse :

$$\rho \left[\frac{\partial u}{\partial t} + (u \cdot \nabla) u \right] = \text{div}(\Pi) + \rho f$$

$$\left(\text{avec } [(u \cdot \nabla) u]_k = \left(\sum_{\ell} u_{\ell} \frac{\partial}{\partial x_{\ell}} \right) u = \sum_{\ell} u_{\ell} \frac{\partial u_k}{\partial x_{\ell}} \right)$$

(05/04/2024)

Rappels : $t_0 \in \mathbb{I} \subset \mathbb{R}$, $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ ($N \geq 1$)



$(X(t, x))_{t \in \mathbb{I}}$ difféo.

$$\begin{cases} \frac{\partial X}{\partial t}(t, x) = u(t, X(t, x)) \\ X(t_0, x) = x, \quad x \in \Omega \end{cases} \quad (t, x) \in \mathbb{I} \times \Omega$$

$u : \mathbb{I} \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$ vitesse du fluide

$\rho : \mathbb{I} \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ densité du fluide

$$\leadsto \begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho u) = 0 \text{ dans } \mathbb{I} \times \Omega \\ \rho(0, \cdot) = \rho_0 \end{cases} \quad \left(\begin{array}{l} \text{conservation de} \\ \text{la masse} \end{array} \right) \quad (1)$$

(avec $\text{div}(a) = \sum_{k=1}^N \frac{\partial a_k}{\partial x_k}$ où $a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_N \end{pmatrix}$)

$= \text{Tr}(\nabla a)$ où $\nabla a = \left(\frac{\partial a_k}{\partial x_p} \right)_{k,l}$

Equation de la quantité de mouvement: ($= \rho u$)

$\frac{\partial}{\partial t} (\rho u) + \text{div}(\rho u \otimes u) = \text{div}(\pi) + \rho f$ (2)

où $\text{div}(A) = \left(\sum_{k=1}^N \frac{\partial a_{jk}}{\partial x_k} \right)_{j \in [1, N]}$

où $A: I \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}^{N \times N}$, $A = (a_{jk})_{j,k \in [1, N]}$

Req: $\text{div}(\rho u \otimes u) = \text{div}(\rho u \otimes u) + \rho \nabla u \cdot u$

où $\nabla u \cdot u = \left(\sum_{k=1}^N \frac{\partial u_i}{\partial x_k} u_k \right)_i = (u \cdot \nabla) u$

(1) + (2) $\Rightarrow \rho \left[\frac{\partial u}{\partial t} + \nabla u \cdot u \right] = \text{div}(\pi) + \rho f$ (2')

Energie totale

* Energie cinétique: (2) · u

$\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \rho |u|^2 \right) + \text{div} \left(\frac{1}{2} \rho |u|^2 u \right) = \text{div}(\pi) \cdot u + \rho f \cdot u$
 $= \text{div}(\pi u) - \pi : \nabla u + \rho f \cdot u$

où $A, B \in \mathbb{R}^{N \times N} \rightarrow A:B = \text{Tr}(A^T B) = \sum_{k,i=1}^N a_{k,i} b_{k,i}$

produit scalaire associé à la norme de Frobenius

sur $\mathbb{R}^{N \times N}$: $\|A\|^2 = \text{Tr}(A^T A) = \sum_{k,j=1}^N |a_{k,j}|^2$

* Energie totale : $\frac{1}{2} \rho |u|^2 + \rho e$ est conservée

avec ρe : énergie interne

e : _____ spécifique

$\frac{1}{2} \rho |u|^2$: énergie cinétique

$\frac{1}{2} |u|^2$: _____ spécifique sans échange de matière

Par la 1^{ère} loi de la thermodynamique (dans un système fermé, la variation d'énergie est égale à la quantité d'énergie échangée avec le milieu extérieur - pertes par thermique (chaleur) - transfert mécanique (travail))

$\frac{d}{dt} \int_{X(t,B)} \rho \left(\frac{1}{2} |u|^2 + e \right) = \int_{\partial X(t,B)} (\underline{\Pi} u - \underline{q}) \cdot n \, d\sigma$

$+ \int_{X(t,B)} \underline{\rho f} \cdot u \, dx$

\underline{q} flux d'énergie thermique

$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \rho |u|^2 + \rho e \right) + \text{div} \left(\left(\frac{1}{2} \rho |u|^2 + \rho e \right) u \right) = \text{div} (\underline{\Pi} u) - \text{div} (\underline{q}) + \underline{\rho f} \cdot u$ dans $I \times \Omega$ (3)

En faisant (3) - (2) · u, on obtient

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho e) + \operatorname{div}(\rho e u) = + \Pi : \nabla u - \operatorname{div}(q)$$

dérivée particulière
de l'énergie interne ρe

Equations constitutives : On veut "déterminer" Π, e, q

* Loi de Stokes : en fonction de
la physique du problème

$$\Pi = \underline{\underline{\mathcal{S}(u)}} - p \mathbf{I}_N$$

tenseur des contraintes
visqueuses et p pression

$$\mathcal{S}(u) = \tilde{\mathcal{S}}(D u) \text{ où } D u = \frac{1}{2} (\nabla u + \nabla u^T)$$

Cas newtonien = cas linéaire : il existe 2 fonctions

$$\begin{aligned} \mu \text{ et } \lambda \text{ telles que } \mathcal{S}(u) &= 2\mu D(u) + \lambda \operatorname{Tr}(D u) \mathbf{I}_N \\ &= 2\mu \left(D(u) - \frac{1}{N} \operatorname{Tr}(D(u)) \mathbf{I}_N \right) \\ &\quad + \zeta \operatorname{Tr}(D u) \mathbf{I}_N \\ &\quad \left(\text{avec } \zeta = \lambda + \frac{2\mu}{N} \right) \end{aligned}$$

Pour les fluides visqueux : $\mu > 0$, $\zeta \geq 0$
viscosité dynamique ↑ viscosité de volume ↑

Cas $\mu \geq 0$, $\lambda \geq 0$ constants.

(9)

$$\begin{aligned}\operatorname{div}(\Pi) &= \operatorname{div}(\mathcal{S}) - \operatorname{div}(p \mathbb{I}_N) \\ &= \mu \left(\operatorname{div}(\nabla u) + \operatorname{div}(\nabla u)^T \right) + \lambda \operatorname{div}(\operatorname{div}(u) \mathbb{I}_N) \\ &\quad - \operatorname{div}(p \mathbb{I}_N)\end{aligned}$$

$$\text{Or } \operatorname{div}(p \mathbb{I}_N) = \nabla p$$

$$\text{Et } \operatorname{div}(\nabla u) = \Delta u = (\Delta u_i)_{i \in [1, N]}$$

$$\begin{aligned}\operatorname{div}(\nabla u^T) &= \left(\sum_{j=1}^N \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) \right)_i = \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \left(\sum_{j=1}^N \frac{\partial u_j}{\partial x_j} \right) \right)_i \\ &= \nabla(\operatorname{div} u)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{Ainsi } \operatorname{div}(\Pi) &= \mu \Delta u + (\mu + \lambda) \nabla \operatorname{div}(u) - \nabla p \\ &= -\mu \nabla_x (\nabla_x u) + (2\mu + \lambda) \nabla \operatorname{div}(u) - \nabla p\end{aligned}$$

$$\text{car } \Delta u = \nabla \operatorname{div}(u) - \nabla_x (\nabla_x u)$$

$$\left(\text{dans } \mathbb{R}^3, \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_2 b_3 - a_3 b_2 \\ a_3 b_1 - a_1 b_3 \\ a_1 b_2 - a_2 b_1 \end{pmatrix} \right)$$

Equation d'état "pression - densité - température"

* Lois de pression :

• Loi de gaz parfait : "PV = nRT"

→ p(e, θ) = a e^θ où a > 0 est une constante

• Loi de Van der Waals pour des liquides

p(e, θ) = $\frac{a e^{\theta}}{1 - b e}$ - c e^2, a > 0, b > 0, c > 0

• Cas général : p(e, θ) = p_e(e) + θ P_H(e)

P_H croissant
et P_H(0) = 0

* Seconde loi de la thermodynamique

Relation fondamentale de la thermodynamique :

de = θ ds - p dv

où s est l'entropie (spécifique)

v = $\frac{1}{\rho}$ est le volume spécifique

e est l'énergie interne spécifique

On voit e comme une fonction $e(s, v)$

(11)

$$s \text{ ————— } s(e, v)$$

\rightsquigarrow
(calculs)

$$de = c_v d\theta + \left[\theta \frac{\partial p}{\partial \theta} - p \right] dv$$

$$\text{avec } c_v = \left(\frac{\partial e}{\partial \theta} \right) \Big|_v = \theta \left(\frac{\partial s}{\partial \theta} \right) \Big|_v$$

On vérifie facilement que $\theta \frac{\partial p}{\partial \theta} - p = -p_c(e)$

Ainsi, en intégrant de (e_0, θ_0) à (e, θ) :

$$e(e, \theta) - e(e_0, \theta_0) = c_v (\theta - \theta_0) + \int_{e_0}^e \frac{p_c(\tilde{e})}{\tilde{e}^2} d\tilde{e}$$

si $c_v = \text{constante}$.

$$ds = \frac{1}{\theta} \frac{\partial e}{\partial \theta} d\theta + \frac{1}{\theta} \left(\frac{\partial e}{\partial p} - \frac{p(e, \theta)}{p^2} \right) dp$$

$$\rightsquigarrow s(e, \theta) = \int_{\theta_0}^{\theta} \frac{c_v}{\tilde{\theta}} d\tilde{\theta} - \int_{e_0}^e \frac{p_{th}(\tilde{e})}{\tilde{e}^2} d\tilde{e} + s(e_0, \theta_0)$$

Pour les gaz parfaits ($p(e, \theta) = a p(\theta)$) i.e. $p_c(p) = 0$ et $p_{th}(p) = ap$

$$e(e, \theta) - e(e_0, \theta_0) = c_v (\theta - \theta_0)$$

$$s(p, \theta) = s(p_0, \theta_0) = c_v \log\left(\frac{\theta}{\theta_0}\right) - \alpha \ln\left(\frac{p}{p_0}\right) \quad (12)$$

$$\Rightarrow s(p, \theta) = \log\left(\frac{\theta_0^{c_v}}{p^\alpha}\right) + \text{Cste}$$

Inégalité de Clausius - Duhem :

$$\frac{d}{dt} \int_{X(t, B)} \rho s \, dx + \int_{\partial X(t, B)} \frac{q(t, x)}{\theta(t, x)} \cdot n(t, x) \geq 0 \quad \forall B \subset \Omega$$

(conséquence seconde loi thermodynamique)

On doit avoir $S(u) : \nabla u \geq 0$ et $q \cdot \nabla \theta \leq 0$ pour que cette inégalité soit satisfaite.

Condition suffisante : on fait l'hypothèse $q = -k \nabla \theta$ avec $k > 0$.
(loi de Fourier)

En fait :

$$\text{On a } de = \theta ds + \frac{p}{\rho^2} dp$$

$$\text{donc } \frac{\partial e}{\partial t} = \theta \frac{\partial s}{\partial t} + \frac{p}{\rho^2} \frac{\partial p}{\partial t} \text{ et } \nabla e = \theta \nabla s + \frac{p}{\rho^2} \nabla p$$

$$\text{d'où, comme } \frac{\partial}{\partial t} (\rho e) + \text{div}(\rho e u) = \Pi : \nabla u - \text{div}(q),$$

$$= \rho \left[\frac{\partial e}{\partial t} + u \cdot \nabla e \right] \text{ en utilisant la formule de conservation de la masse } \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho u) = 0$$

(Rappelons que $\Pi = S(u) - p I_N$)

on obtient $\rho \theta \left[\frac{\partial s}{\partial t} + u \cdot \nabla s \right] + \frac{p}{\rho} \left[\frac{\partial \rho}{\partial t} + u \cdot \nabla \rho \right] = S(u) : \nabla u - p \operatorname{div}(u) - \operatorname{div}(q)$

donc $\rho \theta \left[\frac{\partial s}{\partial t} + u \cdot \nabla s \right] = S(u) : \nabla u - \operatorname{div}(q)$

d'où $\frac{\partial}{\partial t}(\rho s) + \operatorname{div}(\rho s u) = \frac{1}{\theta} S(u) : \nabla u - \operatorname{div}\left(\frac{q}{\theta}\right) - \frac{q}{\theta} \cdot \frac{\nabla \theta}{\theta} \quad (\theta > 0)$

Ainsi, en intégrant cette équation, on obtient $\forall B \subset \Omega \quad \forall t \in I$

$$\frac{d}{dt} \int_{X(t;B)} \rho s \, dx = \int_{X(t;B)} \frac{1}{\theta} S(u) : \nabla u \, dx - \int_{X(t;B)} \frac{q}{\theta} \cdot \frac{\nabla \theta}{\theta} \, dx - \int_{\partial X(t;B)} \frac{q}{\theta} \cdot n$$

L'inégalité de Clausius - Duhem est alors vérifiée si

$$\int_{X(t;B)} \frac{1}{\theta} S(u) : \nabla u \, dx - \int_{X(t;B)} \frac{q}{\theta} \cdot \frac{\nabla \theta}{\theta} \geq 0$$

or $S(u) : \nabla u = S(u) : D(u) \underset{\geq 0}{=} 2\mu \|D(u)\|^2 + \lambda |\operatorname{Tr}(D(u))|^2$ (dans le cas newtonien)

et si $q = -k \nabla \theta$, avec $k > 0$, on a $-\frac{q}{\theta} \cdot \frac{\nabla \theta}{\theta} = k \left| \frac{\nabla \theta}{\theta} \right|^2 \geq 0$.
hypothèse: Loi de Fourier

L'équation de conservation de l'énergie s'écrit en l'inconnue θ :
 (Rappelons que $de = c_v d\theta + \frac{p_e(\rho)}{\rho^2} d\rho$)

$$\rho c_v \left(\frac{\partial \theta}{\partial t} + u \cdot \nabla \theta \right) - \operatorname{div}(k \nabla \theta) = -\theta p_R(\rho) \operatorname{div}(u) + 2\mu \|D(u)\|^2 + \lambda |\operatorname{Tr}(D(u))|^2$$

En résumé: les équations sont

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho u) = 0 \quad \text{dans } I \times \Omega \quad (1)$$

$$\frac{\partial}{\partial t}(\rho u) + \operatorname{div}(\rho u \otimes u) = \operatorname{div}(S(u)) - \nabla p \quad \text{dans } I \times \Omega \quad (2)$$

$$\rho c_v \left[\frac{\partial \theta}{\partial t} + u \cdot \nabla \theta \right] = \operatorname{div}(k \nabla \theta) - \theta p_{\theta}(\rho) + S(u) : D(u) \quad \text{dans } I \times \Omega \quad (3)$$

où $c_v = c_v(\theta)$, $S(u) = \tilde{S}(D(u))$, $p(\rho, \theta) = p_e(\rho) + \theta p_{\theta}(\rho)$
dépendent des propriétés du fluide.

Cas particuliers:

* Fluide barotrope: la densité du fluide ne dépend que de la pression (et réciproquement)

Le système réduit aux équations (2) et (3) avec $p = p_e(\rho)$

* Cas incompressible: (homogène) $\left\{ \begin{array}{l} \text{la densité initiale est constante} \\ \text{la vitesse du fluide est à divergence nulle, la conséquence} \end{array} \right.$
est $\det(\nabla X) = 1$ en tout point de $I \times \Omega$. Cela signifie que le volume du fluide $X(t, B)$ est égal au volume du fluide dans B à $t_0 \quad \forall t \in I \quad \forall B \subset \Omega$

Attention: dans ce cas la pression n'est plus une fonction d'état mais est une fonction indépendante correspondant à la contrainte d'incompressibilité (c'est un multiplicateur de Lagrange associé à cette contrainte).

Le système s'écrit

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{div}(u) = 0 \quad \text{dans } I \times \Omega \\ \frac{\partial u}{\partial t} + (u \cdot \nabla)u = \nu \Delta u - \nabla p \quad \text{dans } I \times \Omega \end{array} \right.$$

l'équation $\frac{\partial p}{\partial t} + u \cdot \nabla p = 0$
doit être $p = p_0$ dans $I \times \Omega$

où $P = \frac{p}{\rho_0}$ et $\nu = \frac{\mu}{\rho_0}$ ($\rho_0 = \text{cste}$ densité fixe ici) (on a utilisé les calculs page 3)
viscosité cinématique

P est tq $-\Delta P = \operatorname{div}((u \cdot \nabla)u)$ dans $I \times \Omega$ afin d'avoir $\operatorname{div}\left(\frac{\partial u}{\partial t}\right) = 0$
(remarque: $\operatorname{div}(\Delta u) = \Delta(\operatorname{div}(u)) = 0$ ici)